## 海洋情報部研究報告 第 56 号 平成 30 年 3 月 27 日 REPORT OF HYDROGRAPHIC AND OCEANOGRAPHIC RESEARCHES No.56 March 2018

# AUV「ごんどう」を用いた久米島沖の高分解能海底火山地形調査<sup>†</sup>

長澤亮佑<sup>\*1</sup>,田中喜年<sup>\*1</sup>,瀬尾徳常<sup>\*2</sup>,松野美幸<sup>\*3</sup>,齊藤康仁<sup>\*1</sup>, 南 宏樹<sup>\*4</sup>

High resolution near-bottom bathymetric survey of the volcanic terrain off Kume Shima with AUV  $Gondou^{\dagger}$ 

Ryosuke NAGASAWA<sup>\*1</sup>, Kitoshi TANAKA<sup>\*1</sup>, Noritsune SEO<sup>\*2</sup>, Miyuki MATSUNO<sup>\*3</sup>, Koji SAITO<sup>\*1</sup>, and Hiroki MINAMI<sup>\*4</sup>

### Abstract

In May and June 2016, the Hydrographic and Oceanographic Department of the Japan Coast Guard conducted bathymetric surveys of an unexplored volcanic knoll off Kume Shima with the Autonomous Underwater Vehicle (AUV) *Gondou*. AUV-collected high resolution bathymetry detected volcanic features such as lava domes or ropy lava flows. These volcanic features were further identified as the high-backscatter intensity area from the shipboard multibeam sonar. The temperature sensor deployed on the AUV recorded an approximately 0.1  $^{\circ}$ C steep rise at  $\sim$  100 m above the southeastern slope of the knoll. At almost the same time, the side-scan sonar on the AUV detected acoustic water column anomalies rising from the seafloor. These results strongly imply the presence of high-temperature hydrothermal venting.

### 1 はじめに

海上保安庁海洋情報部は,管轄海域における海 洋の基盤的情報の収集・整備を目的として,2013 年4月から自律型潜水調査機器(AUV: Autonomous Underwater Vehicle)を用いた調査 を実施している(栗田・他,2013). AUV は海底 に近づいて調査を行うため,調査海域の水深に依 らず高分解能の地形データを取得することが可能 である. その特性を活かし,南西諸島弧及び沖縄 トラフ周辺の複数の海域では, 溶岩流の痕跡や活 動的なチムニー(熱水の噴出を伴う尖塔状の地 形)群を発見するなど, 活発な火成活動を裏付け る海底地形を数多く捉えてきた (Minami and Ohara, 2016, 2017;南・他, 2017 など).

沖縄県久米島西方沖では,産業技術総合研究所 を中心とした地形・地質調査により海底火山群が 存在することが分かっている(産業技術総合研究 所,2013;針金・他,2017など).この火山群は,

<sup>†</sup> Received September 15, 2017; Accepted November 20, 2017

<sup>\*1</sup> 海洋調査課 大陸棚調査室 Continental Shelf Surveys Office, Hydrographic Surveys Division

<sup>\*2</sup> 測量船「明洋」 S/V Meiyo

<sup>\*3</sup> 航海情報課 Chart and Navigational Information Division

<sup>\* 4</sup> 元 海洋調査課 大陸棚調査室 Formerly belonged to Continental Shelf Surveys Office, Hydrographic Surveys Division

岩石学的特徴から南西諸島弧南部の火山フロント の島弧火山活動に相当する可能性があると考えら れているが,地形的特徴からは沖縄トラフの背弧 リフティングによる構造運動の影響も受けている と考えられ,海底火山群とテクトニクスとの関係 性について不明な点が多い(針金・他,2015). また,久米島沖を含む沖縄トラフ中部及び南部に 存在する一部の海丘では活発な熱水活動が確認さ れており(川口・他,2016),比較的若い火山活 動が示唆されるものの,その他の海丘ではAUV 等を用いた詳細な調査が行われておらず,海底火 山群を理解する上で基盤となるデータが不足して いる.

本稿では、2016年5月から6月にかけて、こ れまで他機関による調査が行われていない久米島 沖の海丘で実施したAUV 潜航調査の結果を報告 する.本調査は管轄海域における海洋の基盤的情 報の収集・整備に資するとともに、沖縄トラフに おける火山活動の理解に役立つことが期待され る.

# 2 調査及びデータ処理の概要

当該海域では測量船「拓洋」のマルチビーム音 響測深機を用いた概査を行った後,AUV「ごん どう」(Photo 1)による潜航調査を実施した.こ れら調査の概要とデータ収録及びデータ処理の流 れについて以下に解説する.なお,AUV「ごん どう」により取得された測深データのクオリティ チェックについては瀬尾・南(2016)で報告され ている.



Photo 1. The exterior of the AUV *Gondou*. 写真 1. AUV「ごんどう」の外観.

## 2.1 調査概要

調査海域は沖縄県久米島の西方,沖縄トラフに 位置し,水深は約1,500-2,100 m である.測量 船「拓洋」による調査は2015年11月に,AUV 「ごんどう」による潜航調査は2016年5月から6 月にかけて実施された.

## 2.2 調査機器

2.2.1 AUV「ごんどう」

AUV「ごんどう」に搭載されている観測機器 のうち、マルチビーム音響測深機(R2Sonic 社製 Sonic2022 200-400 kHz),サイドスキャンソナー (EdgeTech 社 製 2200-M 120/410 kHz),CTD (Conductivity Temperature Depth profiler)セン サ (SeaBird 社製 SBE 49 FastCAT)を主に使用 してデータを取得した.マルチビーム音響測深機 のパラメータ設定値を Table 1 に示す.サイドス キャンソナーは 120 kHz の低周波側ソナーのみを 用い,計測レンジを 240 m に設定した.ソナー の発振間隔は、マルチビーム音響測深機・サイド スキャンソナーともに 1.5 秒間に 3 回の割合とし た.

本調査においては測線上を航行中の速力を1.5 m/s(約3ノット)とし,調査高度は海底上100 mを維持するように設定した.なお,海底近傍 を航行中のAUVの位置及び速度の推定は,慣性

- Table 1. Parameters used for data acquisition with<br/>Sonic 2022.
- 表 1. データ収録時における Sonic 2022 のパラメータ 設定値.

parameter	value
frequency	350 kHz
sector coverage	120 deg.
transmit power	221 dB
gain	10–24 dB
pulse width	200 µs
depth gate: minimum maximum	20 m 200 m
range	260 m

航 法 装 置 (INS; Inertial Navigation System, iXBlue 社製 PHINS) とドップラ式の対地航行速 度測定器 (DVL; Doppler Velocity Log, Teledyne RDI 社製 Workhorse Navigator 300 kHz) を組み 合わせて行われる. また, 航行中の水深は水圧式 の深度計 (Paroscientific 社製 8CB depth sensor) を用いて測定される.

### 2.2.2 測量船「拓洋」

測量船「拓洋」に装備されたマルチビーム音響
測深機(Kongsberg 社製 EM122) と Kongsberg
社製収録ソフトウェア SIS(Seafloor Information
System)を用いてデータを取得した.

### 2.3 データ処理

AUV を用いた潜航調査の計画立案から投入, 潜航,浮上,回収にかかる具体的な作業工程については栗田・他(2013)に詳しく説明されている.本稿では,各観測機器が取得したデータの処 理過程に限って解説する.

2.3.1 AUV「ごんどう」測深データ

マルチビーム音響測深機 Sonic 2022 が取得し たソナーデータ(\*.raw 形式)と、AUV が感知し 推定した自機の位置及び動揺の時系列データ (\*.csv 形式)は別ファイルとして記録される.こ れらをソフトウェア MB-System version 5.4.2176 (Caress and Chayes, 2014)を使用して統合し、 ナビゲーションデータ付きのソナーデータファイ ル(\*.gsf 形式)に変換した.

データ処理にはソフトウェア CARIS HIPS and SIPS 8.1.8 を使用した. \*.gsf 形式のソナーデータ ファイルを読み込み,手動でのノイズ除去を実施 した. 測深点のグリッディングには swath angle surface アルゴリズムと称されるスワス角度に基 づく重み付け方法を採用し,グリッド間隔は2 m に設定した.

また,各測線に生じる位置オフセットの補正に は,藤沢・瀬尾(2016)により独自に作成された ツール "shiftnav2d" を使用した.これは二つの測 線で調査領域が重複した部分について、測深値の 残差の自乗平均が極小となるように,水平方向の 位置オフセット量を自動でサーチするプログラム である. 潜航中の AUV に対しては USBL (Ultra Short Base Line) 方式の音響測位によるトラッキ ングを行っているが、当庁の運用では母船が潜航 中のAUVを追従できないことから、精度良くト ラッキングを行うことができない. そのため. AUV は海中を航行している間,基本的には INS と DVL の組み合わせで推定する以外には自位置 を認識する方法がなく、予定された測線から離れ た位置を航走する可能性がある.本調査において も潜航毎に数十mオーダの系統的な水平位置誤 差がみられたが, shiftnav2d の適用によりこれを 補正した. また AUV と測量船が取得した測深 データとの間で残差をとり、 当ツールを適用する ことで、AUV による調査範囲の絶対的な位置の 誤差についても低減させた.

2.3.2 AUV「ごんどう」サイドスキャンデータ サイドスキャンソナーについては,取得画像の ウォーターカラム部分に写る水中音響異常の有無 を確認する目的で使用した. EdgeTech 2200-M で収録された \*.jsf 形式のデータファイルをソフ トウェア CleanSweep v3.7.0 で読み込み, 描画し た.

2.3.3 測量船「拓洋」測深データ

\*.all 形式で収録された測深データを CARIS HIPS and SIPS 8.1.8 に取り込んだ後,手動でのノ イズ処理を実施した.グリッディングには CUBE アルゴリズムを用い,グリッド間隔は 30 m に設 定した.

# 3 調査結果

## 3.1 測深データ

本調査で取得された海底地形図を Fig. 1 に示 す. 図中赤色の破線で示した領域が AUV による 調査範囲であり,背景には測量船「拓洋」のマル チビーム測深機 EM122 が取得したデータを描画



Fig. 1. Bathymetric map acquired by the AUV Gondou and S/V Takuyo. Red-dashed polygons represent areas surveyed by the AUV Gondou (2 m grid). The background image is the multi-beam bathymatric data acquired by the S/V Takuyo (30 m grid).

図 1. 調査海域の海底地形図.赤破線内がAUV「ごん どう」の調査範囲(2mグリッド).背景図は測 量船「拓洋」のマルチビーム測深データ(30m グリッド).

## している.

EM122 測深機が取得した,本調査海域におけ る反射強度の分布図を Fig. 2 に示す.反射強度は 海底面の起伏や底質の種類に対応して変化し,一 般に,火成岩や熱水活動により形成された硫化物 マウンド等の固い物質は,堆積物と比較して高い 反射強度を示す傾向にある.AUV 潜航計画の立 案に際してはこの反射強度図を参考とし,高い反 射強度を示す区域での調査を優先的に実施した.

以下, AUV による調査範囲を Fig. 3, 4, 6, 7, 8, 9 に示す小域に分け, それぞれについて概観 する.

3.1.1 中央の海丘群とその周辺 (Fig. 3, Fig. 4)

AUV による調査範囲内では最浅の水深約 1,560 m の高まりが存在し,高まりの頂上部には直径約 800 m,比高約 220 m のドーム状の地形が形成





図 2. 測量船「拓洋」の EM122 測深機で取得した反 射強度の分布図. 音圧強度が高いほど濃い黒色 で表される. 反射強度のきわめて高い区域を黄 実線で囲んだ. 赤破線は AUV の調査範囲.

されている. 高まりの周囲には特徴的な縄状の地 形が認められる.縄状の地形は高まりの南方及び 南西方の広範囲に渡って形成されているほか、高 まりやドームの表面にも小規模ではあるが存在し ている. ドームの南側斜面では、斜面の傾斜方向 に沿って周期的に起伏が繰り返される様子が鮮明 に捉えられた.反射強度分布 (Fig. 2) と比較す ると、ドーム及び縄状の地形に相当する領域はい ずれも高い反射強度を示す領域に対応しているこ とから、海底面には堆積物でなく、火成岩等の固 い物質が露出している可能性が高い。以上のこと から、縄状の地形はその構造及び反射強度の高さ を考慮して、溶岩流の痕跡であることが推察され る. また、高まりの周囲に溶岩流が存在すること が事実であれば、頂上部のドームは溶岩円頂丘で ある可能性が高い. 海丘群周辺の海底地形を三次 元で描画した図を Fig.5 に示す.

海丘群の北東側 (Fig. 4) では起伏に富んだ地 形が見られる. 中央の海丘群の東側斜面では直径



Fig. 3. Bathymetry of the central area, showing the presence of knolls and ropy structures. 図 3. 調査海域の中央部に位置する海丘群と縄状の地形.



Fig. 4. Bathymetry of the northeastern area, showing the presence of ropy structures and submarine channel.

図4. 調査海域の北東方の縄状の地形と海底チャネル.

数十mオーダの円形の窪地や,半円形にえぐら れた崖が各所に存在するほか,海底チャネルが発 達している.本調査の範囲内に限れば,チャネル は最大幅が約100m,最深部の深さは約30mで ある.高まりの北東方では縄状の地形が連続して



- Fig. 5. 3D image of the central knolls, viewed from southwest. Scaling ratio of vertical/horizontal is1. Relative elevation of the largest knoll is approximately 600 m.
- 図 5. 南西側から望んだ中央海丘群の3次元地形表示. 等倍スケールで描画. 最大の高まりの比高は約 600 m.

おり,反射強度の高い領域との対応が確認できる ことから,高まりの南方及び南西方と同様に溶岩 流の痕跡であることが示唆される. 3.1.2 海丘群の西方域(Fig. 6, Fig. 7, Fig. 8) 海丘群の南西方及び西方(Fig. 6, Fig. 7)では 比較的起伏の少ない地形がみられる.中央の高ま りから続いているとみられる縄状の地形が不明瞭 ではあるが各所に認められ,反射強度の高い領域 もこの地形に対応して分布している.調査区域の 西端に向かうにつれて海底面は滑らかになり,反 射強度も低くなっていることから,表層は堆積物 に覆われていることが推測される.Fig. 7では中 央の高まり西側の裾野から続くチャネルが確認で きる.

海丘群の北西方(Fig. 8)では,水深約1,700 m の高まりの斜面に複数のリニアメントが刻まれて いることが明瞭に認められる.リニアメントは主 に東北東-西南西に走向をもち,南北に約15-30 m の高低差を形成している.

### 3.1.3 南東部の高まり (Fig. 9)

水深約1,780mの高まりが存在し、その山腹及 び周囲の海底面には調査海域中央の海丘と同様、



Fig. 6. Bathymetry of the southwestern area, showing irregular structures. 図 6. 調査海域の南西方のイレギュラーな地形.



Fig. 7. Bathymetry of the western area, showing irregular structures.

図7. 調査海域の西方のイレギュラーな地形.



- Fig. 8. Bathymetry of the northwestern area, showing the presence of a bathymetric rise.
- 図8. 調査海域の北西方の地形的高まり.



Fig. 9. Bathymetry of the southeastern area, showing the presence of a bathymetric rise.

図 9. 調査海域の南東方の地形的高まり.

縄状の地形が顕著に認められる.この高まり周辺では反射強度分布(Fig.2)においてきわめて高い音圧強度を示していることから、この縄状の地形についても溶岩流の痕跡であることが示唆される.高まりの山頂部には長さ100-150m,比高20mほどの裂け目状の地形が複数存在する.同様の裂け目は、周囲のより比高の低い高まりにも見られる.

### 3.2 サイドスキャンソナー及び CTD データ

水深約 1,560 m の海丘の南東側斜面において AUV 搭載のサイドスキャンソナーが取得した画 像からは、プルーム状の水中音響異常が数本認め られた(Fig. 10 (a)). また、AUV 搭載の CTD センサの取得データはこのプルーム付近において 約 0.10-0.15℃の局所的な水温上昇を捉えた(Fig. 10 (b)). サイドスキャンソナーの取得画像では、 プルームはいずれも比高 5-10 m 程度の小丘か ら立ち昇っているものとみられる. 同地点におけ る測深データでは直径 30 m ほどの円錐形の地形 が複数確認でき(Fig. 11), これらの結果から、 熱水を噴出するチムニーやマウンド(円錐状の高 まり)の存在が推測される. なお、当該地点以外 では、同様の音響異常は見られなかった.



- Fig. 10. (a) Side-scan image acquired by the AUV *Gondou*, showing the presence of acoustic anomalies. The line A-B corresponds to the dashed white line A-B in the fig. 3. Black arrows indicate the locations of plume-like acoustic anomalies. (b) Seawater temperature values acquired by the CTD sensor of the AUV at 100 m above the seafloor along the line A-B. The temperature spikes were detected almost coincidentally with the detection of the acoustic anomalies.
- 図 10. (a) 図 3 の白破線 A-B に沿って AUV のサイ ドスキャンソナーが取得した画像. 黒矢印で示 した箇所にプルーム状の音響異常が認められ る. (b) 図 3 の白破線 A-B に沿って AUV の CTD センサが取得した水温変化. 海底上 100m の高度で計測. 横軸は時刻(UTC). 音響異常 の観測とほぼ同時刻に水温の顕著な上昇を捉え た.

### 4 まとめ

2016年5月及び6月に沖縄県久米島沖で実施 したAUV 潜航調査により、火山地形であると推 察される特徴的な海底地形の様子が明らかになっ た.AUV により取得された高分解能の測深デー タからは、水深約1,500-2,100 mの海底に存在 する複数の高まりの周囲に縄状の地形が認められ



- Fig. 11. Detailed 3D image of the central knolls area, showing the southeastern slope. The area circled with the dotted white line corresponds to the area where acoustic anomalies were detected in the side-scan image. Vertical scale is twice as large as horizontal scale.
- 図 11. 水中音響異常が観測された中央海丘群の南東斜 面の3次元地形図. 図中の白破線内の領域がサ イドスキャン画像で音響異常が検出された箇所 に相当する. 鉛直方向のスケールを2倍に誇張 している.

た. それらは溶岩流の痕跡であると推察され,ま た一部の高まりで観測されたドーム状の地形は溶 岩円頂丘である可能性がある.熱水の兆候につい ては,測量船「拓洋」による事前の調査で水中音 響異常が検出されなかったことから確認されてい なかったが,AUVによって初めてそれを示唆す るデータが取得された.局所的に海水温の顕著な 上昇を認め,同時にAUV 搭載のサイドスキャン ソナーではプルーム状の水中音響異常を検出し た.

### 謝 辞

本調査の実施にあたり格別のご配慮とご協力を 賜り, AUV の運用を遂行してくださいました測 量船「拓洋」船長ならびに乗組員の皆様方に心よ り感謝申し上げます.

## 文 献

- Caress, D. W. and D. N. Chayes (2014) MBSystem Ver.5.4.2176.
- 藤沢美幸·瀬尾徳常(2016)AUV「ごんどう」

で取得した海底地形データの位置補正プログ ラムの作成,平成27年度海洋情報部研究成 果発表会要旨集.

- 針金由美子・石塚 治・下田 玄・佐藤太一 (2015) 久米島西方沖海域で発見された海底 火山群の岩石学的特徴,日本火山学会講演予 稿集.
- 針金由美子・石塚 治・下田 玄・佐藤太一・佐 藤智之・正木裕香・熊谷英憲(2017)NT14-22 航海報告:沖縄県久米島西方沖海域で発 見された海底火山群の構造発達史解明にむけ て、ブルーアース 2017 要旨集.
- 川口慎介・熊谷英憲・中村謙太郎・北田数也 (2016)沖縄トラフ中部および南部の熱水活 動兆候域での「かいこう Mk-IV」潜航調査, ブルーアース 2016 要旨集.
- 栗田洋和・瀬田英憲・梅田安則・南 宏樹・井城 秀一・大泊理八・橋詰未来(2013)自律型潜 水調査機器「ごんどう」の運用,海洋情報部 研究報告,51,98-105.
- Minami, H. and Y. Ohara, (2016) Detailed morphology and bubble plumes of Daiichi-Amami Knoll in the central Ryukyu Arc, Marine Geology, 373, 55–63, doi:10.1016/j. margeo.2016.01.008.
- Minami, H. and Y. Ohara, (2017) The Gondou hydrothermal field in the Ryukyu Arc: A huge hydrothermal system on the flank of a caldera volcano, Geochem. Geophys. Geosyst. 18, 3489–3516, doi:10.1002/2017GC006868.
- 南 宏樹・瀬尾徳常・長澤亮佑・田中喜年・齊藤 康仁・松野美幸・井城秀一(2017) AUV 調 査によって明らかになった南西諸島南部の海 底地形の溶岩流地形,平成28年度海洋情報 部研究成果発表会要旨集.
- 産業技術総合研究所(2013)地質情報研究部門 平成 24 年度年報.
- 瀬尾徳常・南 宏樹(2015) AUV「ごんどう」 を用いた高分解能海底地形調査~データ処理 方法の概要及びその実例~,海洋情報部研究

報告, 52, 40-48.

# 要 旨

海上保安庁海洋情報部は,2016年に久米島沖 海域においてAUVを用いた精密な海底地形調査 を実施した.調査の結果,火山地形であると考え られる特徴的な海底地形群の存在が明らかになっ たほか,海底からの熱水噴出を示唆するとみられ る水中音響異常及び局所的な水温上昇が観測され た.